

Journées doctorales CES-Lab (2015)

4, 5, 12 Septembre 2015
ENIS, Sfax, Tunisie

Programme

Le Vendredi 4 Septembre 2015	
8 :30-09:00	Bienvenue
Session 1	
09:00-09:30	« Development of intuitive prototyping platform based on ubiquitous computing», Slim Chtourou
09:30-10:00	« Détection centralisée des anomalies dans RCSF », Ayman Abid
Le Samedi 5 Septembre 2015	
Session 2	
8:30-9:00	«Algorithm for ECG beat detection for portable system », Ghassen Smaoui
9:00-9:30	« étude d'un microgrid avec stockage distribué couplé au réseau», Jihed Hmad
9:30-10:00	« Architectures reconfigurables pour la détection et la reconnaissance d'objets visuels. », Nesrine Abid
10:00-10:30	Pause café
Session 3	
10:30-11:00	« Conception et implémentation de la commande MPPT sur des technologies reconfigurables », Hanen Abbas
11:00-11:30	« Mise en oeuvre d'une nouvelle approche de ré-identification de personnes dans un réseau de caméras à champs de vue disjoint. », Yousra Hadj Hassen
11:30-12:00	« Vers l'optimisation de l'utilisabilité dans le processus de génération automatique des interfaces utilisateurs », Marwa Hentati
Le Samedi 12 Septembre 2015	
Session 4	
8:30-9:00	« Energy Optimization in Routing and Security for Wireless Sensor Networks based on new technologies», Manel Euchi
9:00-9:30	« An MDE based approach to design a low power sensor node », Saida Raoudha
9:30-10:00	« Decision Model », Mariem Makni
10:00-10:30	Pause café
Session 5	
10:30-11:00	« Problèmes de contrôle d'usage liés à la Composition des Services Web », Imen Khabou
11:00-11:30	« étude en 3D d'une MSAP pour moteur roue d'un ev », Anis Njeh
11:30-12:00	« les réseaux embarqués au sein d'un véhicule », Mabrouka Gmiden
12:00-12:30	Système de gestion de stockage, de couplage et de stabilité d'une centrale photovoltaïque raccordée à un réseau intelligent (Etude de cas : la centrale de Tozeur), Abir Aissaoui
Le Samedi 19 Septembre 2015	
Session 6	
8:30-9:00	« Un flot de Co-design basé sur l'IDM pour les architectures MP2SoC », Manel Ammar
9:00-9:30	« A multi modal wheelchair control system based on EEG, eye tracking and head movement fusion », Fatma Ben Taher
9:30-10:00	« Conception d'une architecture multiprocesseurs adaptative pour la robotique mobile », Agnès Ghorbel
Session 7	
10:30-11:00	« Navigation autonome d'un robot mobile », Emna Baklouti
11:00-11:30	« Adaptation du code source des applications pour augmenter la durée de vie du processeur (MTTF) », Ben Sâad Montassar

Organisées par : Slim Chtourou –Lilia Zouari –Amina Magdich